

PMD1P-TI08

MAGELLAN™

Analog Single-Optic PIR

(18kg/40lbs Pet Immunity)

(PMD1P) V2.0



P R D O X
SECURITY SYSTEMS
PARADOX.COM
Printed in Canada - 06/2008

English

Installation

At the installation height of 2.1m (7ft)±10%, PMD1P (previously MG-PMD1P) provides full coverage from 1.2m (4ft) to 11m (35ft).

Avoid placing the motion detector in proximity to potential sources of interference such as: reflective surfaces, direct air flow from vents, fans, windows, sources of steam/oil vapor, and objects causing temperature changes such as heaters, refrigerators, ovens, and infrared light sources. Do not place objects or furniture higher than 0.9m (3ft), which a pet can climb onto (e.g. a cat on a couch), within 2.1m (7ft) of the detector. In addition, do not aim the detector at a stairway to which a pet may have access.

Do not touch the sensor surface as this could result in a detector malfunction. If necessary, clean the sensor surface using a soft cloth with pure alcohol. Avoid bending, cutting or altering the antenna or mounting the detector near or on metal as this may affect signal transmission.

Compatibility

Magellan Mode	MG5000/MG5050
	SP5500/SP6000/SP7000 with RTX3
	EVO48/EVO192 with RTX3
	MG6160/MG6130, MG6060/MG6030
	RTX3/RCV3
Omnia Mode	1759MG
	OMN-RCV3
Omnia Mode	1759EX

Pet Immunity

An animal's immunity to false alarms depends on its size, temperature, and length of coat. Longer hair and smaller size make an animal more likely to be immune, while shorter hair and larger animals are more likely to create a false alarm. When a higher level of immunity is required, such as when animals are constantly in the detection area, consider using our PMD75 digital dual-sensor high-performance PIR (40kg/90lbs true pet immunity).

The PMD1P pet immunity feature has not yet been investigated by UL.

Jumper Settings

J1	Check-in Supervision Time	
	OFF =	12 minutes
	ON =	12 hours Δ

receiver automatically detects the check-in time set in each of its assigned transmitters. As a result, the transmitters can have different check-in times. With a previous version of the OMN-RCV3, the transmitter check-in time needs to match the setting in the module.

J2	Operating Mode	
	OFF =	Omnia/1759EX
	ON =	Magellan/1759MG Δ

J3	Sensitivity Setting	
	OFF =	High Sensitivity Δ
	ON =	Low Sensitivity

J4	Fast / Slow Mode	
	OFF =	Slow Mode
	ON =	Fast Mode Δ

J5	LED Feedback	
	OFF =	LED deactivated
	ON =	LED activated Δ

Δ=default



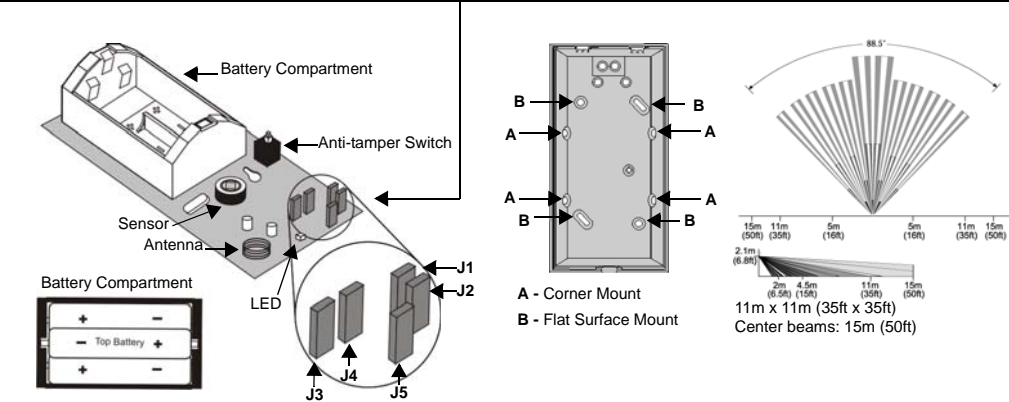
After changing the jumper settings, replace the cover to close the anti-tamper switch, or press and release the anti-tamper switch, in order to save the changes.

Jumper J1 sets the time interval in which the detector communicates a check-in signal when used with Omnia or Spectra 1759EX (see J2 description). If the detector is used with a Magellan receiver (see J2 description), J1 is disabled and the detector will regularly transmit a check-in signal to Magellan. The check-in supervision time is set in the Magellan receiver. With an OMN-RCV3 V2.0 or higher, the PMD1P can function on either the Magellan or Omnia communication protocol. Set J2 according to which receiver the PMD1P will communicate with.

High Sensitivity should be used in normal environments with minimal sources of interference. Low Sensitivity provides better false alarm rejection if the detector is placed near sources of interference where the incidence of false alarms may be greater.

Slow Mode: Recommended for areas where the incidence of false alarms may be greater. The ammount of movement required to generate an alarm is doubled.
Fast Mode: Recommended for the majority of installations.

LED Feedback
The red LED will illuminate for a period of 2 seconds if any movement is detected. The red LED indicator light will blink rapidly when the motion detector transmits a signal to the receiver.



Powering the Wireless Detector

To power the detector, follow the instructions supplied on the detector's cover. After inserting the batteries, a power-up sequence begins (lasting 10-30 seconds). During this time, the red LED flashes and the detector will not detect an open zone or tamper.

Low Battery

The PMD1P performs a battery test every 12 hours. If battery voltage drops below a certain level, the red LED flashes at 5-second intervals and the motion detector will send a low battery signal to the receiver. A trouble is generated and then transmitted to the central monitoring station.

Alive Software

To conserve the motion detector's battery life, if the motion detector transmits 2 open zone signals (LED on for 2s) within a 5-minute period, the detector will fall into Energy Save Mode for approximately 3 minutes and will not transmit any alarm signals. The red LED will continue to flash to indicate a detection. If the detector's cover is removed and then replaced while in Energy Save Mode, the first detection will trigger an alarm signal.

Walk-testing

To activate Walk-test Mode for three minutes, power up the detector or open and close the detector's cover. In fast mode (J4 = ON), at 20°C, crossing more than one complete zone (consisting of two beams left and right sensor detecting elements) with slow/fast walking or running should initiate an alarm. In slow mode (J4 = OFF), the amount of movement required to generate an alarm is doubled.

Signal Strength Test

In order to verify proper signal reception, perform a signal strength test as described in the receiver's Reference and Installation Manual. Prior to performing the test, ensure the batteries have been installed. Also verify that the motion detector has been assigned to a zone according to the instructions in the receiver's Reference and Installation Manual. If the transmission is weak, relocating the transmitter by a few inches can greatly improve the reception.

Español

Instalación

Instalado a la altura de 2.1 m (7ft)±10%, el PMD1P (antes MG-PMD1P) brinda una cobertura total desde 1.2m (4ft) hasta 11m (35ft).

No ubicar el detector de movimiento cerca de fuentes potenciales de interferencia como: superficies reflectantes, corrientes de aire provenientes de sistemas de ventilación, ventiladores, ventanas, fuentes de vapor de agua / humo de aceite, y objetos que provoquen cambios de temperatura como aparatos de calefacción, refrigeradores, hornos y fuentes de luces infrarrojas. No ponga objetos o muebles de más de 0.9m (3ft) de altura, sobre los cuales pueda trepar una mascota (ej. un gato sobre un sofá), a 2.1m (7ft) o menos del detector. Además, no dirija el detector hacia una escalera por donde pueda entrar una mascota.



No tocar la superficie del sensor pues puede provocar un mal funcionamiento del detector. De ser necesario, limpiar la superficie del sensor con un paño delicado y alcohol puro. Evite doblar, cortar o alterar la antena o montar el detector cerca de o sobre metal pues esto puede afectar la transmisión de la señal.

Compatibilidad

Magellan Modo	MG5000/MG5050
	SP5500/SP6000/SP7000 con RTX3
	EVO48/EVO192 con RTX3
	MG6160/MG6130, MG6060/MG6030
	RTX3/RCV3
Omnia Modo	1759MG
	OMN-RCV3
Omnia Modo	1759EX

Immune a Mascotas

El que un animal no genere falsas alarmas depende de su tamaño, temperatura, y del largo de su pelaje. El pelo largo y el tamaño pequeño disminuyen la generación de falsas alarmas, mientras que un animal de pelo corto y gran tamaño tiene más posibilidades de crear una falsa alarma. Si se necesita un nivel de inmunidad superior, como cuando hay presencia constante de animales en el área protegida, recomendamos usar el infrarrojo digital PMD75 de funcionamiento superior con sensor doble (inmunidad real contra mascotas de 40kg/90lb)

La característica de inmunidad contra mascotas del PMD1P aún no ha sido inspeccionada por UL.

Configuración de Puentes

J1	Tiempo de Verificación de Presencia	
	OFF =	12 minutos
	ON =	12 Horas Δ

definido en el receptor Magellan. Con un OMN-RCV3 versión 2.0 o posterior, el receptor detecta automáticamente el tiempo de supervisión de presencia definido en cada uno de sus transmisores asignados. Por lo tanto, los transmisores pueden tener tiempos de verificación distintos. En una versión anterior del OMN-RCV3, el tiempo de verificación de presencia del transmisor debe coincidir con el tiempo definido en el módulo.

J2	Modo de Funcionamiento	
	OFF =	Omnia/1759EX
	ON =	Magellan/1759MG Δ

J3	Configuración de Sensibilidad	
	OFF =	Alta Sensibilidad Δ
	ON =	Sensibilidad Baja

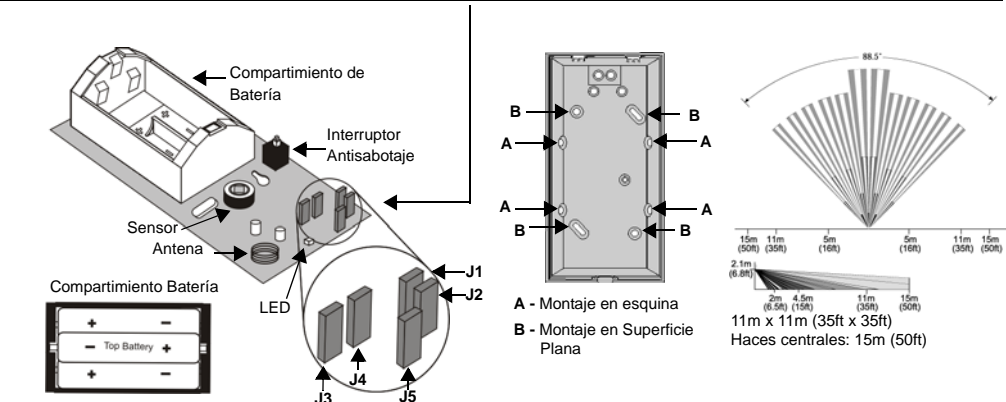
J4	Modo Rápido / Lento	
	OFF =	Modo Lento
	ON =	Modo Rápido Δ

J5	Indicador LED	
	OFF =	LED desactivada
	ON =	LED activada Δ

Δ=de fáb.



Después de cambiar la configuración del puente, encajar la cubierta en su lugar para cerrar el interruptor antisabotaje o pulsar y soltar el interruptor antisabotaje para guardar los cambios.



Encendido del Detector Inalámbrico

Para encender el detector, seguir las instrucciones que se encuentran en la cubierta del detector. Luego de haber insertado las baterías, se inicia una secuencia de encendido (que dura entre 10 y 30 segundos). Durante este tiempo, la luz LED roja parpadea y el detector no detecta zonas abiertas ni sabotajes.

Batería Baja

El PMD1P efectúa una prueba de batería cada 12 horas. Si el voltaje de la batería cae por debajo de un cierto nivel, la luz LED roja parpadea a intervalos de 5 segundos y el detector de movimiento envía una señal de batería baja al receptor. Se generará un fallo que será transmitido luego a la central receptora.

Software Alive

Para conservar la vida útil de la batería, si el detector de movimiento transmite 2 señales de zona abierta (luz LED iluminada por 2 seg.) al interior de 5 minutos, el detector entra en el Modo de Ahorro de Energía y no transmite ninguna señal de alarma por aproximadamente 3 minutos. La luz LED roja sigue parpadeando para indicar la detección. Si la cubierta del detector es quitada y repuesta durante el Modo de Ahorro de Energía, la primera detección activará una señal de alarma.

Prueba Caminando

Para activar el Modo de Prueba Caminando por tres minutos, encender el detector o abrir y cerrar su cubierta. En el modo rápido (J4 = ON), a una temperatura de 20° C, atravesar más de una zona completa (consistente de 2 haces - elementos de detección derecho e izquierdo) caminando lento /rápido o corriendo, debe generar una alarma. En el modo lento (J4 = OFF), se requiere el doble de la cantidad de movimiento para generar una alarma.

Prueba de Fuerza de la Señal

Para verificar que la recepción de la señal es la adecuada, efectuar una prueba de fuerza de señal como se describe en el Manual de Instalación y Consulta del receptor. Antes de realizar la prueba, verificar que las baterías fueron instaladas. Comprobar también si el detector de movimiento fue asignado a una zona según las instrucciones del Manual de Instalación y Consulta del receptor. Si la transmisión es débil, mover el transmisor tan sólo unos pocos centímetros puede mejorar considerablemente la recepción.

